

4. isoler électriquement les pistes de la carte du châssis du robot ;
5. permettre le passage du câble d'alimentation ;
6. permettre le passage du câble USB ;
7. permettre l'insertion de "shields" sur les connecteurs d'extension ;
8. soigner l'esthétique.

TRAVAIL ATTENDU:

Le boîtier et la carte Arduino seront présentés dans un même assemblage.

From:

<https://mistert.freeboxos.fr/dokuwiki/> - **Wiki de Sébastien TACK**

Permanent link:

https://mistert.freeboxos.fr/dokuwiki/doku.php?id=decouverte_de_solidworks

Last update: **2025/09/29 10:27**

