

Piloter mBot avec Arduino sans passer par MBlock

Au lycée, difficile de se remettre à MBlock qui vous a accompagné sur vos années de collège. Pour pallier à cette difficulté, et trouvant le code mCore peu Arduino-friendly j'ai développé en un week-end une librairie Arduino pour piloter les mBot. Cette librairie gère tout à l'exception du bluetooth et la transmission IR. Tout le reste fonctionne: buzzer, contrôles des moteurs, couleurs des LEDs, ultrason, capteurs de piste, bouton, télécommande infrarouge.

Deux codes d'exemples sont fournis dans la librairie.

La librairie est disponible ici: [mCoreLite.zip](#).

Installer cette librairie dans Arduino. Il faudra penser installer aussi les bibliothèques IRremote (utilisée pour le décodage NEC en IR) et Adafruit_NeoPixel (contrôle des LED WS2812).

Pour les curieux le plan schématique de la mBot est ici: [mCore.pdf](#)

E/S utilisées :

Moteurs	:	D7/D6 (M1) et D4/D5 (M2)
Ligne	:	D9 / D10
LDR	:	A6
Bouton	:	A7
Buzzer	:	D8
LEDs	:	D13 (WS2812)
IR	:	D2 (réception) / D3 (émission)
Ultrason	:	A3 (mono-fil TRIG/ECHO combinés – mBot v3)
Bluetooth / Serial USB	:	D0 (RX), D1 (TX)

Pins totalement libres :

D11, D12,
A0, A1, A2,
A4, A5 (I2C) A ne pas utiliser sauf stricte nécessité

From:

<https://mistert.freeboxos.fr/dokuwiki/> - Wiki de Sébastien TACK

Permanent link:

https://mistert.freeboxos.fr/dokuwiki/doku.php?id=bibliotheque_arduino_mbot&rev=1763930601

Last update: 2025/11/23 20:43

